

Wzór (10.2a) jest prostą konsekwencją założenia o bezwzględnej całkowalności sygnału $x(t)$ oraz własności całek

$$|X(j\omega)| = \left| \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \right| \leq \int_{-\infty}^{\infty} |x(t) e^{-j\omega t}| dt = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)| dt \leq M.$$

Dowód drugiej z równości (10.2) jest znacznie bardziej skomplikowany, a jego szkic można znaleźć np. w [10.6]

Przykład 10.1.

Wyznamy $CTFT$ niektórych sygnałów omawianych w rozdziale 1.

- Impuls prostokątny $x(t) = \Pi(t)$ (wzór (1.32)).

$$X(j\omega) = \int_{-0,5}^{0,5} \Pi(t) e^{-j\omega t} dt = \frac{e^{-j\omega t}}{-j\omega} \Big|_{t=-0,5}^{t=0,5} = \frac{\sin 0,5\omega}{0,5\omega} = Sa\left(\frac{\omega}{2}\right) = Sa(\pi f).$$

- Niesymetryczny sygnał wykładniczy $x(t) = e^{-at} \mathbf{1}(t)$, $\text{Re } a > 0$.

$$X(j\omega) = \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-j\omega t} dt = -\frac{e^{-(a+j\omega)t}}{a+j\omega} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{a+j\omega}.$$

- Symetryczny sygnał wykładniczy $x(t) = e^{-a|t|}$, $\text{Re } a > 0$.

$$\begin{aligned} X(j\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-a|t|} e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^0 e^{at} e^{-j\omega t} dt + \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-j\omega t} dt = \\ &= \frac{e^{(a-j\omega)t}}{a-j\omega} \Big|_{t=-\infty}^{t=0} - \frac{e^{-(a+j\omega)t}}{a+j\omega} \Big|_{t=0}^{t=\infty} = \frac{2a}{a^2 + \omega^2}. \end{aligned}$$

Jak wynika z przykładu, nawet wtedy gdy sygnał $x(t)$ jest funkcją o wartościach rzeczywistych, jego transformata $X(j\omega)$ może być zespoloną funkcją zmiennej rzeczywistej ω . Funkcję $X(j\omega)$ nazywamy *widmem zespolonym sygnału* $x(t)$. Widmo zespolone sygnału można przedstawić w postaci wykładniczej $X(j\omega) = |X(j\omega)| e^{j \arg X(j\omega)}$. $|X(j\omega)|$ nazywamy *widmem amplitudowym*, a $\arg X(j\omega)$ *widmem fazowym* sygnału $x(t)$. Mówimy, że $x(t)$ jest *sygnałem o ograniczonym widmie*, jeżeli istnieje taka pulsacja ω_x , że $|X(j\omega)| = 0$, gdy $|\omega| > \omega_x$. Jeżeli istnieją takie pulsacje $\omega_{x1} < \omega_{x2}$, że $|X(j\omega)| = 0$, gdy $|\omega| < \omega_{x1}$ oraz $|\omega| > \omega_{x2}$, to $x(t)$ jest *sygnałem pasmowym*.

Twierdzenie 10.1 określa warunek dostateczny istnienia \mathcal{F} -transformaty. Można podać przykłady sygnałów, np. $Sa(t)$ (por. przykład 10.2), które nie są funkcjami bezwzględnie całkowalnymi, a mają $CTFT$, chociaż te transformaty nie muszą spełniać warunku (10.2).

Podobnie jak w przypadku innych omówionych w podręczniku transformat, wprowadza się odwrotną transformatę Fouriera \mathcal{F}^{-1} ($ICTFT$ – *Inverse Continuous Time Fourier Transform*).

$$\hat{x}(t) = \mathcal{F}^{-1}(X(j\omega)) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega. \quad (10.3)$$